Zeno Scheltens

06-57141771

[z.f.scheltens@st.hanze.nl](mailto:z.f.scheltens@st.hanze.nl)

ELVE1/M1 groep 23

Ontwerp en evaluatie document programmeren

Hello World

Communicatie microcontroller met de pc

Inhoud

[Voorvragen 2](#_Toc506325027)

[Analyse 3](#_Toc506325028)

[Ontwerp 4](#_Toc506325029)

[Flowcharts 4](#_Toc506325030)

[Main() 4](#_Toc506325031)

[Functies 4](#_Toc506325032)

[Implementatie 5](#_Toc506325033)

[Evaluatie 6](#_Toc506325034)

# Voorvragen

1. Welk type microcontroller wordt tijdens de practica gebruikt?

De PIC18F25K80

1. Hoeveel accu’s heeft deze controller?

Geen.

1. Hoeveel poorten heeft deze controller?

28

1. Waarvoor dient de Watchdog?

Om fouten in de microcontroller te corrigeren en in het meest extreme geval de microcontroller te herstarten

1. De controller heeft een externe en interne clock. Waarom?

5 timers,

1. Wat is het maximale vermogen dat deze chip verbruikt?

Staat niet in de datasheet

1. Kan het energieverbruik nog verder naar beneden?

Ja, RC\_RUN MODE, SEC\_RUN MODE,

1. Wat is een CAN-bus?

Hier heb ik uitleg over gekregen op een SLB excursie. Het is een bus waarover meerdere microcontrollers kunnen communiceren. Er is een protocol dat regelt wie wanneer mag communiceren en wie er voorrang heeft in het geval er twee microcontrollers zijn die tegelijkertijd zenden.

1. Uit hoeveel bits heeft Timer 0?

8-bit of 16-bit, afhankelijk van de configuratie.

1. Hoeveel UART poorten heeft deze chip?

2

# Analyse

# Ontwerp

## Flowcharts

### Main()

### Functies

# Implementatie

# Evaluatie